



Systeme d'exploitation et  
programmation système  
Cours 3

EISTI

2008/2009

Département informatique

# Communication inter processus

Les signaux

# Définition

- Un signal est une information atomique envoyée à un processus ou à un groupe de processus par le système d'exploitation ou par un autre processus
- Lorsqu'un processus reçoit un signal, le système d'exploitation l'informe: "Tu as reçu un signal" sans plus
- Un signal ne transporte aucune autre information utile
- Le processus pourra alors mettre en oeuvre une réponse décidée et pré-définie à l'avance (*handler*)

# Définition (suite I)

- Les signaux sont un mécanisme asynchrone de communication inter-processus
- Il est assimilable à une sonnerie indiquant des événements différents **pouvant** donner lieu à une réaction
- Chaque signal correspond à un événement spécifique

Rappel :

- Interruption matérielle (IRQ) traitement synchrone (modalité)
- Interruption logicielle traitement asynchrone

# Définition (suite II)

Ce mécanisme est implanté par un **moniteur**, qui scrute en permanence l'occurrence des signaux. C'est par ce mécanisme que le système communique avec les processus utilisateurs :

- provenance interne en cas d'erreur du processus
  - violation mémoire
  - erreur d'E/S
  - *segmentation fault (core dumped)*
- à la demande de l'utilisateur lui-même via le clavier...,
- lorsque vous tapez la commande kill,
- ou encore pour la déconnection de la ligne/terminal (provenance externe)



# Origine des signaux

## ■ Causes internes au processus

- Erreur d'adressage → SIGSEGV (*segmentation violation*)
- Division par zéro → SIGFPE (*Floating Point Exception*)

## ■ Terminal : grâce aux caractères spéciaux

- Intr → SIGINT “CTRL C” (*interruption*)
- Quit → SIGQUIT “CTRL \“

## ■ Déconnection du terminal

- envoi à l'ensemble des processus de son groupe → SIGHUP  
(Hangrup=décrochage)

# L'envoi d'un signal

- La primitive `kill` permet au système d'envoyer un signal à un processus :

```
#include <stdlib.h>  
#include <signal.h>
```

```
int kill (pid_t pid, int signal)
```

- la primitive renvoie **0** en cas de succès, **-1** sinon
- *signal* est un numéro compris entre 1 et NSIG (défini dans <signal.h>)
- *pid* numéro du processus
  - 0** : Tous les processus du groupe du processus réalisant l'appel **kill**
  - 1** : En système V.4 tous les processus du système sauf les processus de pid 0 et 1

**pid positif** : le processus du pid indiqué

**pid négatif** : tous les processus du groupe |pid|

# L'envoi d'un signal (suite)

## Remarque 1:

La fonction `raise(int signal)` est un raccourci pour `kill(getpid(), signal)`  
(envoi à lui même un signal)

## Remarque 2:

On peut réécrire `kill(0, signal)` par `kill(-getpid(), signal)`  
(les PIDs sont toujours positifs)

## Remarque 3:

Un processus ne peut envoyer un signal qu'à un processus de même propriétaire



# La commande shell **kill**

Pour envoyer un signal à un processus, on utilise la commande appelée **kill**. Celle-ci prend en option le numéro du signal à envoyer et en argument le numéro du (ou des) processus destinataire(s).

- Exemple 1 :

\$> **kill** 36 : par défaut le signal 15 (SIGTERM) est envoyé au processus de pid 36.

- Exemple 2 :

\$> **kill** 0 : Envoie le signal 15 à tous les processus fils, petits-fils... tous ceux lancés depuis ce terminal.

- Exemple 3 :

\$> **kill** -9 36 : Envoie le signal de numéro 9 (SIGKILL) au processus de pid 36.

- Exemple 4 :

\$> **kill** -s SIGKILL 36 : Envoie le signal SIGKILL au processus de pid 36

# Comportements possibles du processus

- A chaque type de signal est associé à un *handler* par défaut **SIG\_DFL**
- Ce *handler* définit le comportement par défaut du processus ou la procédure à exécuter à la réception du signal donné.
- Les différents comportements gérés par ce *handler* sont :
  - terminaison du processus, avec ou sans une image mémoire (fichier core),
  - signal ignoré, (SIGKILL et SIGSTOP ne peuvent être ignorés)
  - suspension (SIGSTOP) du processus,
  - continuation (SIGCONT) : reprise du processus stoppé et ignoré sinon.

# Comportements par défaut des signaux

- Rien :
  - SIGCHLD(*Terminaison d'un process fils*),
  - SIGPWR,
  - SIGCONT...
- Fin :
  - SIGHUP(*Fin de session*),
  - SIGINT,
  - SIGKILL...
- Génération d'une image mémoire (CORE) :
  - SIGQUIT,
  - SIGILL(*Instruction illégale*),
  - SIGSEGV(*Violation de mémoire*)...
- Arrêt :
  - SIGSTOP,
  - SIGSTP(*Demande de suspension depuis le terminal*)...

# Détournement

- Pour certains signaux, on peut détourner l'action par défaut.
- Le caractère non modifiable de certains signaux assure la stabilité du système (SIGKILL, SIGCONT, SIGSTOP).



# Gestion interne des signaux

- La table de gestion des signaux de chaque processus se trouve dans le bloc de contrôle (BCP)
- Chaque table contient pour chaque signal défini sur la machine une structure

```
struct sigvec {  
    bit pendant;  
    void (*traitement)(int)  
}
```

- Le drapeau **pendant** indique que le processus a reçu un signal, mais ne l'a pas encore pris en compte
- Dans la norme POSIX, on a un champ supplémentaire : bit **masque**



# Etats possibles du signal

- **Pendant** : le signal a été envoyé à un processus mais il n'a pas encore été pris en compte
- **Délivré** : le processus a pris en compte le signal reçu (il est passé à l'état actif)
- **Bloqué ou masqué** : La délivrance du signal a été modifiée par le processus (différée ou ignorée)

## Remarque 1:

Si un signal est à l'état **pendant** pour un processus et que le même signal arrive une seconde fois, ce dernier est perdu → prise en charge d'un seul et même signal.

## Remarque 2:

Cette interface est rendue obsolète par sigaction.

# L'association signaux/handlers

- Tout processus peut installer pour les autres signaux un nouveau handler de la façon suivante :

```
#include<signal.h>
```

```
void p_handler (int signal)
```

- Il existe deux interfaces de manipulation permettant l'installation d'un handler :
  - L'une, historique (ATT) est simplifiée (“**signal ( )**”), mais avec un comportement incertain,
  - (“**sigaction ( )**”), POSIX, plus complexe que la première garantit un comportement plus sûr et des programmes plus portables.

# La gestion simplifiée avec la fonction `signal()`

La fonction **signal** permet de spécifier ou de connaître le comportement du processus à la réception du signal donné.

- ancien C : `(*signal (sig, function))()`  
    `int sig;`  
    `int (*function)();`
  
- ANSI C : `void (*signal(int sig, void(action)(int)))(int);`  
avec 3 possibilités pour le paramètre action :
  - `HANDLER` vers votre fonction de traitement du signal
  - `SIG_IGN` pour ignorer le signal (**SIGKILL et SIGSTOP ne peuvent être ignorés**)
  - `SIG_DFL` pour l'action par défaut (termine, ignore, pause, continue)

# L'association “sigaction”

- Elle repose sur la fonction “**sigaction( )**” qui associe un signal à un contexte de déroutement, représenté par une structure “**struct sigaction**”.
- **int sigaction ( int *num\_sig*, // le signal concerné  
                  const struct sigaction \* *nouv\_action*,  
                  const struct sigaction \* *anc\_action*) ;**
- La primitive d'association “**sigaction( )**” récupère en paramètre l'ancien contexte de déroutement dans lequel elle peut basculer, dans certaines circonstances, qui seront détaillées dans les différentes fonctions associée à cette interface.
- La valeur renvoyée par sigaction() est
  - 0 si tout s’est bien passé
  - -1 si une erreur est survenue, l’appel à sigaction() est ignoré



# Structures sigaction

```
■ struct sigaction {  
    // pointeur sur handler (fonction de traitement)  
    void (*sa_handler)(int);  
    // pointeur sur une fonction de traitement  
    void (*sa_sigaction)(int, siginfo_t *, void *);  
    // indique au système comment réagir sur reception d'un signal  
    sigset_t sa_mask;  
    // différents options  
    int sa_flags;  
    // pointeur sur une fonction de restauration  
    void (*sa_restorer)(void);  
}
```

- On utilise un Type Union pour appeler soit :
  - la fonction sa\_handler
  - la fonction sa\_sigaction



# Structures sigaction (suite)

- « **void(\*sa\_handler)()** » est le handler associé au signal mentionné à l'appel à la fonction « sigaction ( ) », qui peut être
  - Un pointeur vers la fonction de traitement du signal
  - SIG\_IGN pour ignorer le signal
  - SIG\_DFL pour restaurer la réaction par défaut
- Pointeur sur une structure de type **sigaction**, structure qui sera remplie par la fonction selon l'ancienne configuration du traitement du signal (pointeur null)
- « **sa\_mask** » est un ensemble/vecteur de signaux qui seront bloqués avec celui passé à l'appel de « sigaction ( ) », lors de l'exécution du handler associé
- « **sa\_flag** » permet de passer des drapeaux, et indique les options liées à la gestion du signal.
- L'élément *sa\_restorer* est obsolète et ne doit pas être utilisé, POSIX ne mentionne pas de membre *sa\_restorer*.

# Manipulation du mask

L'interface de manipulation du masque (« `sa_mask` ») est la suivante :

*/\* vide l'ensemble des signaux du masque \*/*

■ **`int sigemptyset (sigset_t * ens_signaux);`**

*/\* ajout d'un signal au masque \*/*

■ **`int sigaddset (sigset_t * ens_signaux, int num_sig);`**

*/\* retire un signal du masque \*/*

■ **`int sigdelset (sigset_t * ens_signaux, int num_sig);`**

*/\* bloque ou débloque l'ensemble des signaux du masque \*/*

■ **`int sigprocmask (int action, const sigset_t ens_signaux, sigset_t * ancien_signaux);`**

*/\* voir si le signal appartient à *ens\_signaux* \*/*

■ **`int sigismember(sigset_t * ens_signaux, int num_sig);`**

# Flags possibles

- `SA_NOCLDSTOP` : le signal n'est pas traité si le fils est arrêté (signal de type `SIGSTOP`, `SIGTSTP`, `SIGTTIN` ou `SIGTTOU` reçu).
- `SA_ONESHOT` : retour de l'action par défaut après réception d'un signal (action par défaut de la primitive `signal()`).

# Signaux et héritage

- Un fils n'hérite pas des signaux pendants du père, mais bien des associations signaux-handler faites par le père.
- Lors d'un « fork () », suivi par un « exec () » dans le fils , toutes les associations signaux-handler sont réinitialisées dans le fils avec les handlers par défaut.



# Exemple

- Ignorer tous les signaux sauf SIGQUIT

```
#include <stdio.h>
#include <signal.h>

void main(void) {
    int i;
    struct sigaction action;
    action.sa_handler = SIG_IGN; //ignore le signal
    for (i=1; i<NSIG; i++)
        sigaction(i, &action, NULL);
    action.sa_handler = SIG_DFL; //remise à la valeur
                                //par défaut du signal
    sigaction(SIGQUIT, &action, NULL);
}
```



# Quelques signaux

En fait il existe 64 signaux différents numérotés à partir de 1, dont plus de la moitié pour le temps-réel. Ces signaux portent également des noms « normalisés »

- On les trouve :
  - dans `"/usr/include/signal.h"` ou
  - en tapant la commande shell : `$ kill -l`
- **SIGHUP (1)** il est envoyé lorsque la connexion physique de la ligne est interrompue ou en cas de terminaison du processus leader de la session (« CTRL D » interruption clavier) ;
- **SIGINT (2)** frappe du caractère **intr** (« CTRL C » interruption clavier) sur le clavier du terminal de contrôle ;
- **SIGQUIT (3)** frappe du caractère **quit** (« CTRL \ » interruption clavier avec sauvegarde de l'image mémoire dans le fichier de nom **core**) sur le clavier du terminal de contrôle ;

# Quelques signaux (suite I)

- **SIGKILL (9)** signal de terminaison (**non déroutable**).
- **SIGILL (4)** Instruction illégale.
- **SIGFPE (8)** Erreur arithmétique.
- **SIGUSR1 (10)** Signal 1 défini par l'utilisateur.
- **SIGSEGV (11)** Adressage mémoire invalide.
- **SIGUSR2 (12)** Signal 2 défini par l'utilisateur.
- **SIGPIPE (13)** Écriture sur un tube sans lecteur.
- **SIGALRM (14)** Permet de gérer un timer(Alarme)
- **SIGTERM (15)** signal de terminaison, il est envoyé à tous les processus actifs par le programme **shutdown**, qui permet d'arrêter proprement un système UNIX. Terminaison normale. d'état de l'un des ses fils

# Quelques signaux (suite II)

- **SIGCHLD (17)** Réveille le processus dont le fils vient de mourir .
- **SIGCONT (18)** Reprise du processus (**non déroutable**)..
- **SIGSTOP (19)** Suspension du processus (**non déroutable**).
- **SIGTSTP (20)** Émission vers le terminal du caractère de suspension (“CTRL Z”).
- **SIGTTIN (21)** Lecture du terminal pour un processus d'arrière-plan.
- **SIGTTOU (22)** Écriture vers le terminal pour un processus d'arrière-plan.

FIN