

Réduction des endomorphismes et des matrices carrées

I. Éléments propres

Def :

1. Soit E un \mathbb{K} espace vectoriel et $f \in \mathcal{L}(E)$
 - Soit $\lambda \in \mathbb{K}$, on dit que λ est une valeur propre de f ssi :
 $\exists x \in E ; x \neq 0$ tq $f(x) = \lambda x$
On appelle spectre de f et on note $\text{Sp}(f)$ l'ensemble des valeurs propres de f .
 - Soit $x \in E$, on dit que x est un vecteur propre de f ssi :
 $x \neq 0$ et $\exists \lambda \in \mathbb{K}$ tq $f(x) = \lambda x$.
2. Soit $n \in \mathbb{N}^*$ et $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$.
 - Soit $\lambda \in \mathbb{K}$. On dit que λ est une valeur propre de A ssi :
 $\exists X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{K}), X \neq 0$ tq $A X = \lambda X$
On appelle spectre de A et on note $\text{Sp}(A)$ l'ensemble des valeurs propres de A .
 - Soit $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{K})$; On dit que X est un vecteur propre de A ssi :
 $X \neq 0$ et $\exists \lambda \in \mathbb{K}$ tq $A X = \lambda X$

Les valeurs propres et vecteurs propres sont globalement appelés éléments propres.

Remarque :

- Un vecteur propre n'est jamais nul.
- Pour tout $\lambda \in \mathbb{K}$, λ valeur propre de f , ssi λ est valeur propre de A ($A = \mathcal{M}_B(f)$)
Donc $\text{Sp}(A) = \text{Sp}(f)$

Propriété et définition : Soit E un espace vectoriel et $f \in \mathcal{L}(E)$

- On dit que $\lambda \in \mathbb{K}$ et $x \in E$ sont des valeur et vecteur propres associés ssi : $x \neq 0$ et $f(x) = \lambda x$
- Pour toute valeur propre λ de f , le sous espace $\text{Ker}(f - \lambda \text{Id}_E) \neq \{0\} \Rightarrow f - \lambda \text{Id}_E$ n'est pas injectif.
On appelle $\text{Ker}(f - \lambda \text{Id}_E)$ le sous espace propre associé à la valeur propre λ et on note E_λ .

Démo :

Soit λ valeur propre de f associée au vecteur propre x , alors on a :
 $f(x) = \lambda x \Rightarrow f(x) - \lambda x = 0 \Rightarrow (f - \lambda \text{Id}_E)(x) = 0 \Rightarrow x \in \text{Ker}(f - \lambda \text{Id}_E) \neq \{0\} \Rightarrow f - \lambda \text{Id}_E$ n'est pas injectif.

Théorème :

Soit E un \mathbb{K} espace vectoriel $f \in \mathcal{L}(E)$.

Si $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ toutes distinctes, sont les valeurs propres de f , alors les sous espaces associés à $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ sont en somme directe.

Rappel : La somme $\sum_{i=1}^n E_i$ est directe ssi $\forall i \in [2, n], E_i \cap \left(\sum_{j=1}^{i-1} E_j \right) = \{0\}$.

Preuve par récurrence :

Remarque : Le sous espace propre associé à la valeur propre λ_i , sera noté dans cette preuve E_i ($E_{\lambda_i} \equiv E_i$)

- $n = 2$: $E_1 + E_2$ est-elle directe ? C'est à dire $E_1 \cap E_2 = \{0\}$
Soit $x \in E_1 \cap E_2$ alors $\left. \begin{array}{l} x \in E_1 \Rightarrow f(x) = \lambda_1 x \\ \text{et } x \in E_2 \Rightarrow f(x) = \lambda_2 x \end{array} \right\} \Rightarrow 0 = \lambda_1 x - \lambda_2 x = (\lambda_1 - \lambda_2)x$.
Or $\lambda_1 \neq \lambda_2 \Rightarrow x = 0 \Rightarrow E_1 \cap E_2 = \{0\}$. Donc la somme $E_1 + E_2$ est directe. On note $E_1 \oplus E_2$.

- Supposons que la propriété est établie jusqu'au rang $n-1$, c'est à dire $E_1 \oplus E_2 \oplus \dots \oplus E_{n-1} \equiv \bigoplus_{i=1}^{n-1} E_i$.
On a $\bigoplus_{i=1}^{n-1} E_i$ directe donc $\Leftrightarrow \forall i \in \llbracket 2, n-1 \rrbracket \quad E_i \cap \sum_{j=1}^{i-1} E_j = \{0\}$

Pour avoir $\sum_{i=1}^n E_i$ directe il suffit de montrer que $E_n \cap \sum_{j=1}^{n-1} E_j = \{0\}$.

$$\text{Soit } x \in E_n \cap \sum_{j=1}^{n-1} E_j \Rightarrow \begin{cases} x \in E \\ \text{et } x \in \sum_{j=1}^{n-1} E_j \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} f(x) = \lambda_n x \\ \exists (x_j)_{j \in \llbracket 1, n-1 \rrbracket} \text{ tq } x = \sum_{j=1}^{n-1} x_j \\ \text{avec } x_j \in E_j \end{cases} \Rightarrow$$

$$\begin{cases} f(x) = \lambda_n x \Rightarrow \sum_{j=1}^{n-1} \lambda_n x_j = \lambda_n x = \lambda_n \sum_{j=1}^{n-1} x_j \\ f(x) = \sum_{j=1}^{n-1} f(x_j) = \sum_{j=1}^{n-1} \lambda_j x_j \end{cases}, \text{ d'où } \sum_{j=1}^{n-1} \lambda_j x_j - \lambda_n \sum_{j=1}^{n-1} x_j = 0 \Rightarrow \sum_{j=1}^{n-1} (\lambda_j - \lambda_n) x_j = 0.$$

Puisque $\bigoplus_{j=1}^{n-1} E_j$ est directe \Rightarrow décomposition unique de $0 = 0 + \dots + 0 \Rightarrow \forall j \in \llbracket 1, n-1 \rrbracket \quad (\lambda_j - \lambda_n) x_j = 0$
 $\Rightarrow x_j = 0 \Rightarrow x = 0$.

Donc la propriété est établie au rang n .

II. Polynôme caractéristique

Def :

- Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$. On appelle polynôme caractéristique de A et on note $P_A(X)$ le déterminant de $(A - X I_n)$
- Soit $f \in \mathcal{L}(E)$. On appelle polynôme caractéristique de f et on note $P_f(X)$ le déterminant de $\mathcal{M}(f - X \text{Id}_E)$.

Remarques :

- La matrice identité d'ordre n sera notée $I_n \quad (\forall X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{K}) \quad I_n X = X)$
- L'endomorphisme identité de E sera noté $\text{Id}_E \quad (\forall x \in E \quad \text{Id}_E(x) = x)$

Proposition : Soit $A = (a_{ij})_{1 \leq i, j \leq n} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$

Les valeurs propres de A sont les racines du polynôme caractéristique $P_A(X)$ de plus on a

$$P_A(X) = (-X)^n + X^{n-1} \left(\sum_{i=1}^n a_{ii} \right) + \dots + \det(A).$$

trace de A

$$\text{En effet : Il suffit de développer } P_A(X) = \det(A - X I_n) = \begin{vmatrix} a_{11} - X & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} - X & & a_{2n} \\ \vdots & & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & \dots & a_{nn} - X \end{vmatrix}$$

En particulier on a P_A est un polynôme de degré n : $\det(A) = P_A(0) \Rightarrow$ le terme constant dans P_A est $\det(A)$.

Propriétés :

- Deux matrices carrées semblables ont même polynôme caractéristique
- A et ${}^t A$ ont même polynôme caractéristique

Démo :

X est un scalaire

- Soit A et A' deux matrices semblables alors $\exists S \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}) \text{ tq } A' = S^{-1} A S$
 $P_{A'}(X) = \det(A' - X I_n) = \det(S^{-1} A S - X I_n) = \det(S^{-1} A S - X S^{-1} I_n S) = \det(S^{-1} (A - X I_n) S) =$
 $\det(S^{-1}) \det(A - X I_n) \det(S) = \det(S^{-1}) \det(S) P_A(X) = P_A(X)$
- $P_A(X) = \det(A - X I_n) = \det({}^t(A - X I_n)) = \det({}^t A - X {}^t I_n) = \det({}^t A - X I_n) = P_{{}^t A}(X)$

Exemple : Calculer les éléments propres de A où $A = \begin{pmatrix} 8 & 12 & 10 \\ -9 & -22 & -22 \\ 9 & 18 & 17 \end{pmatrix}$.

$$P_A(X) = \det(A - X I_n) = \begin{vmatrix} 8-X & 12 & 10 \\ -9 & -22-X & -22 \\ 9 & 18 & 17-X \end{vmatrix} = -X^3 + 3X^2 - 4 = -(X+1)(X-2)^2$$

Les valeurs propres de A sont les racines de $P_A(X) \Rightarrow$ les valeurs propres de A sont $\lambda_1 = -1$ (valeur simple) et $\lambda_2 = 2$ (valeur double).

Cherchons les sous espaces vectoriels associés aux valeurs propres :

- E_{λ_1} : Soit $V = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_{\lambda_1}$ ssi $AV = \lambda_1 V \Leftrightarrow AV = -V \Leftrightarrow (A+I)V = 0$
 $\Leftrightarrow \begin{pmatrix} 9 & 12 & 10 \\ -9 & -21 & -22 \\ 9 & 18 & 18 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} 9x + 12y + 10z = 0 \\ -9x - 21y - 22z = 0 \\ 9x + 18y + 18z = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} z = z \\ y = -\frac{4}{3}z \\ x = \frac{2}{3}z \end{cases}$

$$V = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_{\lambda_1} \text{ ssi } V = \begin{pmatrix} \frac{2}{3}z \\ -\frac{4}{3}z \\ z \end{pmatrix} = \frac{z}{3} \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 3 \end{pmatrix}.$$

$$E_{\lambda_1} = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 3 \end{pmatrix} \right) \Rightarrow \dim E_{\lambda_1} = 1 \Rightarrow E_{\lambda_1} \text{ est une droite vectorielle.}$$

- E_{λ_2} : $V = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_{\lambda_2} \Leftrightarrow AV = 2V \Leftrightarrow (A-2I)V = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} 6x + 12y + 10z = 0 \\ -9x - 24y - 22z = 0 \\ 9x + 18y + 15z = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} -6y - 7z = 0 \\ 3x + 6y + 5z = 0 \end{cases}$

$$V = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_{\lambda_2} \text{ ssi } V = \begin{pmatrix} \frac{2}{3}z \\ -\frac{7}{6}z \\ z \end{pmatrix} = \frac{z}{6} \begin{pmatrix} 4 \\ -6 \\ 7 \end{pmatrix} \text{ donc } E_{\lambda_2} \text{ est une droite vectorielle engendrée par } \begin{pmatrix} 4 \\ -6 \\ 7 \end{pmatrix}$$

Def : Soit $f \in \mathcal{L}(E)$ (respectivement $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$) ; λ_0 une valeur propre de f (respectivement de A) :

On appelle ordre de multiplicité de λ_0 l'ordre de multiplicité de λ_0 en tant que zéro du polynôme caractéristique $P_f(X)$ (respectivement $P_A(X)$).

Exemple : Dans l'exemple précédent on avait $P_A(X) = -(X+1)(X-2)^2$ alors : -1 est une valeur propre simple
 2 est une valeur propre double .

Proposition : Soit $f \in \mathcal{L}(E)$; λ_0 une valeur propre de f . ω_0 l'ordre de multiplicité de λ_0 et $d_0 = \dim(f - \lambda_0 \text{Id}_E)$.

On a alors : $1 \leq d_0 \leq \omega_0$.

Démo :

1. Puisque par définition le sous espace propre associé à λ_0 noté E_{λ_0} est différent de $\{0\}$ alors $\dim(f - \lambda_0 \text{Id}_E) = \dim(E_{\lambda_0}) = d_0 \geq 1$

2. Le sous espace E_{λ_0} admet au moins une base (e_1, \dots, e_{d_0}) et d'après le théorème de la base incomplète, il existe $e_{d_0+1}, \dots, e_n \in E$ tq $B = (e_1, \dots, e_n)$ soit une base de E .

$$\text{Il existe } C \in \mathcal{M}_{d_0, n-d_0}(\mathbb{K}), B \in \mathcal{M}_{n-d_0}(\mathbb{K}) \text{ tq } \mathcal{M}_{B'}(f) = \begin{pmatrix} \lambda_0 \text{Id}_{d_0} & C \\ 0 & B \end{pmatrix}.$$

$$\text{D'où } P_f(X) = \begin{vmatrix} (\lambda_0 - X) \text{Id}_{d_0} & C \\ 0 & B - X \text{Id}_{d_0} \end{vmatrix} = (\lambda_0 - X)^{d_0} P_B(X)$$

$$\text{car pour } d_0 = 2 : \begin{vmatrix} \lambda_0 - X & 0 \\ 0 & \lambda_0 - X \end{vmatrix} = (\lambda_0 - X)^2$$

$$\text{D'où } P_f(X) = (\lambda_0 - X)^{d_0} P_B(X) \Rightarrow (\lambda_0 - X)^{d_0} \text{ divise } P_f(X) \Rightarrow d_0 \leq \omega_0$$

Corollaire :

1. Soit $f \in \mathcal{L}(E)$.

Pour toute valeur propre simple λ_0 de f , la dimension du sous espace vectoriel E_{λ_0} associée à λ_0 vaut 1

2. Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$.

Pour toute valeur propre simple λ_0 de A , on a $\dim E_{\lambda_0} = 1$.

III. Diagonalisation

Def :

1. Soit $f \in \mathcal{L}(E)$.

On dit que f est diagonalisable ssi il existe une base B de E telle que $\mathcal{M}_B(f)$ soit diagonale.

2. Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$.

A est diagonalisable ssi $\exists P$ inversible $\in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}), \exists D$ diagonale $\in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ tq $A = PDP^{-1}$.

Proposition : Soit $f \in \mathcal{L}(E)$; f est diagonalisable ssi il existe une base de E formée des vecteurs propres de f .

Démo :

Supposons f diagonalisable, alors il existe une base $B = (e_1, \dots, e_n)$ telle que $\mathcal{M}_B(f)$ soit diagonale.

Il existe donc $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ telles que $\mathcal{M}_B(f) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix} \Rightarrow \forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket f(e_i) = \lambda_i e_i \Rightarrow B = (e_1, \dots, e_n)$ est une base de E formée de vecteurs propres de f .

Réciproquement :

S'il existe une base de E formée des vecteurs propres de f alors il suffit d'écrire la matrice de f dans cette base pour obtenir une matrice diagonale.

Def : Soit P un polynôme de $\mathbb{K}[X]$ de degré n .

P est dit scindé ssi P a exactement n racines distinctes ou confondues dans \mathbb{K} . Ou encore ssi la somme des ordres de multiplicité des racines de P est égale au degré de P .

Théorème : CNS de diagonalisation

1. Soit $f \in \mathcal{L}(E)$. f est diagonalisable ssi : $\begin{cases} P_f \text{ est scindé dans } \mathbb{K} \\ \text{Pour chaque valeur propre } \lambda \text{ de } f, \text{ la } \dim(\text{Ker}(f - \lambda \text{Id}_E)) \\ \text{est égale à l'ordre de multiplicité de } \lambda. \end{cases}$
2. Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$, A est diagonalisable ssi : $\begin{cases} P_A \text{ est scindé dans } \mathbb{K} \\ \text{Pour chaque valeur propre } \lambda \text{ de } A, \text{ la } \dim(\text{Ker}(A - \lambda \text{I}_n)) \\ \text{est égale à l'ordre de multiplicité de } \lambda. \end{cases}$

Démo : Supposons que f est diagonalisable.

Soit $B = (v_1, \dots, v_n)$ base de E formée par des vecteurs propres de f et donc $\mathcal{M}_B(f) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix}$.

$P_f(X) = \det(\mathcal{M}_B(f) - X \text{I}_n) = \begin{vmatrix} \lambda_1 - X & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n - X \end{vmatrix} = \prod_{i=1}^n (\lambda_i - X) \Rightarrow P_f$ a toutes ses racines dans \mathbb{K} donc il est scindé.

Étude de la dimension des sous espaces propres

Supposons que les vecteurs v_1, \dots, v_n sont rangés de telle sorte que : $((v_1, v_2, \dots, v_k), (v_{k+1}, \dots, v_l), \dots, (\dots, v_n))$
 λ_1 d'ordre k_1 ; λ_2 d'ordre k_2 ; ... ; λ_p d'ordre k_p . (simple groupement par valeur propre)

C'est à dire $P_f(X) = (-1)^n (X - \lambda_1)^{k_1} (X - \lambda_2)^{k_2} \dots (X - \lambda_p)^{k_p}$; $\lambda_i \neq \lambda_j$; $k_1 + k_2 + \dots + k_p = n$

$\Rightarrow \begin{cases} f(v_1) = \lambda_1 v_1 \\ \vdots \\ f(v_k) = \lambda_1 v_k \end{cases}$ et $\begin{cases} f(v_{k+1}) = \lambda_2 v_{k+1} \\ \vdots \end{cases}$ et ... et $\begin{cases} \vdots \\ f(v_n) = \lambda_1 v_n \end{cases}$

On sait que (v_1, \dots, v_n) est une base de E .

$\dim(E_{\lambda_1}) \geq k_1$ mais $\dim(E_{\lambda_1}) \leq k_1 \Rightarrow \dim(E_{\lambda_1}) = k_1$. De même pour les autres E_{λ_i} .
 \Rightarrow la dimension de chaque E_{λ_i} est l'ordre de multiplicité de λ_i .

Remarque :

Si $f \in \mathcal{L}(E)$ (respectivement $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$) admet n valeurs propres deux à deux distinctes alors f (resp. A) est diagonalisable.

Exemple : La matrice A est-elle diagonalisable ? avec $A = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$.

Rq : $A = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & 0 \end{pmatrix} = \left(\frac{1}{2}\right)^2 \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$

$$P_A(X) = \det(A - X \text{I}_3) = \left(\frac{1}{2}\right)^3 \begin{vmatrix} -2X & 1 & 1 \\ 1 & -2X & 1 \\ 1 & 1 & -2X \end{vmatrix} = \left(\frac{1}{2}\right)^3 \begin{vmatrix} -2X+2 & 1 & 1 \\ -2X+2 & -2X & 1 \\ -2X+2 & 1 & -2X \end{vmatrix} = \left(\frac{1}{2}\right)^3 (-2X+2) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & -2X & 1 \\ 1 & 1 & -2X \end{vmatrix}$$

$$= \left(\frac{1}{2}\right)^3 (-2X+2) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & -2X-1 & 0 \\ 0 & 0 & -2X-1 \end{vmatrix} = \left(\frac{1}{2}\right)^3 (-2X+2)(2X+1)^2$$

Les valeurs propres sont $\lambda_1 = 1$ simple ; $\lambda_2 = -\frac{1}{2}$ double donc P_A est scindé.

E_{λ_1} : $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_1$ ssi $(A - \text{I})X = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} -2x + y + z = 0 & (1) \\ x - 2y + z = 0 & (2) \\ x + y - 2z = 0 & (3) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} (1) - (2) : -3x + 3y = 0 \\ (3) : 2y - 2z = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = y \\ z = y \end{cases}$

$X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_1$ ssi $X = \begin{pmatrix} y \\ y \\ y \end{pmatrix} = y \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow E_1 = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$. On pose $V_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$.

$$E_{\lambda_2} : X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_{-\frac{1}{2}} \text{ ssi } (A + \frac{1}{2}I)X = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} x+y+z=0 \\ x+y+z=0 \\ x+y+z=0 \end{cases} \Rightarrow x+y+z=0 \text{ equation d'un plan vectoriel} \\ \Rightarrow x = -y-z$$

$$X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_{-\frac{1}{2}} \text{ ssi } X = \begin{pmatrix} -y-z \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -y \\ y \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -z \\ 0 \\ z \end{pmatrix} = y \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + z \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow E_{-\frac{1}{2}} \text{ est le plan vectoriel de base } \\ (V_2, V_3) \text{ avec } V_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ et } V_3 = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

A est diagonalisable.

$$\text{Soit } E = \mathbb{R}^3 \text{ de base } B = (e_1, e_2, e_3) \text{ et } f \in \mathcal{L}(E) \text{ tq } A = \mathcal{M}_B(f) = \begin{pmatrix} f(e_1) & f(e_2) & f(e_3) \\ & & \\ & & \end{pmatrix} \begin{matrix} e_1 \\ e_2 \\ e_3 \end{matrix}$$

Soit $V = (V_1, V_2, V_3)$ une nouvelle base de E , faisons un changement de base de B à V .

$$\text{Soit } P \text{ la matrice de passage de } B \text{ à } V. P = \begin{pmatrix} V_1 & V_2 & V_3 \\ 1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{matrix} e_1 \\ e_2 \\ e_3 \end{matrix}$$

Soit D la matrice de f par rapport à V .

$$\text{On sait que } A = P D P^{-1} \text{ or } P = \begin{pmatrix} f(V_1) & f(V_2) & f(V_3) \\ 1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{matrix} e_1 \\ e_2 \\ e_3 \end{matrix} \text{ or } \begin{matrix} f(V_1) = \lambda_1 V_1 = 1 \cdot V_1 \\ f(V_2) = -\frac{1}{2} \cdot V_2 \\ f(V_3) = -\frac{1}{2} \cdot V_3 \end{matrix}$$

Ça n'a pas l'air complet...

III.1. Application de la diagonalisation

III.1.1. Calcul des puissances d'une matrice

Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$.

Supposons que A soit diagonalisable, alors il existe $P \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ (inversible), D diagonale tq $A = P D P^{-1}$.
Montrons par récurrence que $\forall k \in \mathbb{N}^* \quad A^k = P D^k P^{-1}$.

Démo :

Si $k = 1$ la propriété est vraie

Supposons que la propriété est vraie jusqu'au rang k , c'est à dire : $A^k = P D^k P^{-1}$

$$A^{k+1} = A^k A = P D^k (P^{-1} P) D P^{-1} = P (D^k D) P^{-1} = P D^{k+1} P^{-1}.$$

Donc $\forall k \in \mathbb{N}^* \quad A^k = P D^k P^{-1}$

Remarque : $D = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & (0) \\ & \ddots & \\ (0) & & \lambda_n \end{pmatrix} \Rightarrow D^k = \begin{pmatrix} \lambda_1^k & & (0) \\ & \ddots & \\ (0) & & \lambda_n^k \end{pmatrix} \Rightarrow A^k = P \begin{pmatrix} \lambda_1^k & & (0) \\ & \ddots & \\ (0) & & \lambda_n^k \end{pmatrix} P^{-1}.$

Exemple : Soit $A = \begin{pmatrix} 0 & -8 & 6 \\ -1 & -8 & 7 \\ 1 & -14 & 11 \end{pmatrix}$ Montrer que A est inversible pour tout $k \in \mathbb{Z} \quad A^k$.

$$P_A(X) = \det(A - X I) = \begin{vmatrix} -X & -9 & 6 \\ -1 & -8-X & 7 \\ 1 & -14 & 11-X \end{vmatrix} = -(X-2)(X+2)(X-3).$$

A admet 3 valeurs propres distinctes et $A \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R}) \Rightarrow A$ est diagonalisable ; A est inversible car $0 \notin \text{Sp}(A)$.

$$E_{-2} : X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_{-2} \Leftrightarrow \begin{cases} 2x - 8y + 6z = 0 \\ -x - 6y + 7z = 0 \\ x - 14y + 13z = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = y \\ z = y \end{cases} \Rightarrow E_{-2} = \text{Vect} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \text{Vect } V_1$$

$$E_2 : X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_2 \Leftrightarrow \begin{cases} -2x - 8y + 6z = 0 \\ -x - 10y + 7z = 0 \\ x - 14y + 9z = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = \frac{y}{2} \\ z = \frac{3}{2}y \end{cases} \Rightarrow E_2 = \text{Vect} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} = \text{Vect } V_2$$

$$E_3 : X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_3 \Leftrightarrow \begin{cases} -3x - 8y + 6z = 0 \\ -x - 11y + 7z = 0 \\ x - 14y + 8z = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} 5y = 3z \\ 3x = 2y \end{cases} \Rightarrow E_3 = \text{Vect} \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 5 \end{pmatrix} = \text{Vect } V_3$$

En notant $P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 3 \\ 1 & 3 & 5 \end{pmatrix}$ et $D = \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$ on a $P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ -2 & 3 & -1 \\ 1 & -2 & 1 \end{pmatrix}$ alors $A = P D P^{-1}$

On sait $\forall k \in \mathbb{N} \quad A^k = P \begin{pmatrix} (-2)^k & 0 & 0 \\ 0 & 2^k & 0 \\ 0 & 0 & 3^k \end{pmatrix} P^{-1}$ c'est à dire $A^k = P D^k P^{-1}$.

Puisque A est inversible $\Rightarrow A^{-1}$ existe et A^k pour $k \in \mathbb{Z}^*$ existe aussi.

Soit $k \in \mathbb{Z}^* \Rightarrow -k \in \mathbb{N}$

$A^k = (A^{-1})^k = \left[(P D P^{-1})^{-1} \right]^{-k} = \left[(P^{-1})^{-1} D^{-1} P^{-1} \right]^{-k} = \left[P D^{-1} P^{-1} \right]^{-k} = P (D^{-1})^{-k} P^{-1} = P D^{-k} P^{-1}$
 donc $\forall k \in \mathbb{Z} \quad A^k = P D^k P^{-1}$

Rem : $(AB)^{-1} = B^{-1} A^{-1}$

III.1.2. Suites récurrentes linéaires du premier ordre

Soit $(u_n)_{n \in \mathbb{N}} ; (v_n)_{n \in \mathbb{N}}$ des suites définies par $u_0 = 0 ; v_0 = 22 ; w_0 = 22$ et $\forall n \in \mathbb{N} : (S) : \begin{cases} u_{n+1} = \frac{1}{4}(2u_n + v_n + w_n) \\ v_{n+1} = \frac{1}{3}(u_n + v_n + w_n) \\ w_{n+1} = \frac{1}{4}(u_n + v_n + 2w_n) \end{cases}$

Calculer u_n, v_n, w_n et étudier la convergence de ces trois suites.

Soit $X_{n+1} = \begin{pmatrix} u_{n+1} \\ v_{n+1} \\ w_{n+1} \end{pmatrix} ; X_n = \begin{pmatrix} u_n \\ v_n \\ w_n \end{pmatrix} ; X_0 = \begin{pmatrix} 0 \\ 22 \\ 22 \end{pmatrix} ; (S) \Rightarrow X_{n+1} = A X_n$ où $A = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{4} & \frac{1}{4} \\ \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{4} & \frac{1}{4} & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$.

On a donc $\forall n \in \mathbb{N} \quad X_n = A X_{n-1} = A A X_{n-2} = A^2 X_{n-2} = \dots = A^n X_0$

On diagonalise A .

$P_A(X) = \det(A - X I) = \begin{vmatrix} \frac{1}{2} - X & \frac{1}{4} & \frac{1}{4} \\ \frac{1}{3} & \frac{1}{3} - X & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{4} & \frac{1}{4} & \frac{1}{2} - X \end{vmatrix} = (1 - X) \left(\frac{1}{12} - X \right) \left(\frac{1}{4} - X \right) \Rightarrow$ les valeurs propres de A sont $\lambda_1 = 1 ; \lambda_2 = \frac{1}{4}$ et $\lambda_3 = \frac{1}{12}$.

On calcule les sous espaces propres et on obtient $(V_1 \ V_2 \ V_3)$ base des vecteurs propres avec les V_i sont associés respectivement à $1, \frac{1}{4}, \frac{1}{12}$ et $V_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} ; V_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} ; V_3 = \begin{pmatrix} 3 \\ -8 \\ 3 \end{pmatrix}$. En notant $P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 \\ 1 & 0 & -8 \\ 1 & -1 & 3 \end{pmatrix}$ et $D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{4} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{12} \end{pmatrix}$,

on a $P^{-1} = \frac{1}{22} \begin{pmatrix} 8 & 6 & 8 \\ 11 & 0 & -11 \\ 1 & -2 & 1 \end{pmatrix}$; on sait que $A^n = P D^n P^{-1}$. Or $X_n = A^n X_0 = P D^n P^{-1} X_0 \Rightarrow$
 $\begin{cases} u_n = 14 - 11 \cdot 4^{-n} - 3 \cdot 12^{-n} \\ v_n = 14 + 8 \cdot 12^{-n} \\ w_n = 14 + 11 \cdot 4^{-n} - 3 \cdot 12^{-n} \end{cases} \Rightarrow$ les trois suites sont convergentes vers la même limite qui est 14.

IV. Polynôme d'endomorphisme, polynôme de matrice

Def : $P = a_0 + a_1 X + \dots + a_N X^N \in \mathbb{K}[X]$

1. Pour $f \in \mathcal{L}(E)$ on note $P(f) = a_0 \text{Id}_E + a_1 f + \dots + a_N f^N$ est appelé un polynôme d'endomorphisme
2. Pour $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ on note $P(A) = a_0 I_n + a_1 A + \dots + a_N A^N$ est appelé un polynôme de matrice.

Exemple : $(2 + 3X)(f) = 2 \text{Id}_E + 3f ; (2 + 3X)(A) = 2I_n + 3A$

Remarque : Soit E un \mathbb{K} espace vectoriel de dimension finie ; B une base de E ; $f \in \mathcal{L}(E) ; A = \mathcal{M}_B(f)$

alors $\mathcal{M}_B(P(f)) = P(A)$.

Def : Soit $f \in \mathcal{L}(E) ; P \in \mathbb{K}[X]$

On dit que P est un polynôme annulateur de f (respectivement de A) ssi $P(f) = 0$

(respectivement $P(A) = 0$) et $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$. Ce polynome n'est pas unique : $X \cdot P$ en est aussi un !

Propriétés :

1. Soit $f \in \mathcal{L}(E) ;$ Soit x vecteur propre associé à la valeur propre λ de f on alors $\forall P \in \mathbb{K}[X] \quad (P(f))(x) = P(\lambda)x$
2. Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ et λ valeur propre de A associée à la vecteur propre X on a alors $\forall P \in \mathbb{K}[X] = P(\lambda)X$.

Démo :

Montrons par récurrence : $\forall k \in \mathbb{N} \quad f^k(x) = \lambda^k x$ (avec x est le vecteur propre associé à la valeur propre λ).

- On a $f(x) = \lambda x$
- On suppose que la propriété est vraie jusqu'au rang k c'est à dire $f^k(x) = \lambda^k x$
- $f^{k+1}(x) = f(f^k(x)) = f(\lambda^k x) = \lambda^k f(x) = \lambda^k \lambda x = \lambda^{k+1} x$

On a alors pour tout $P \in \mathbb{K}[X] \quad P = \sum_{k=0}^N a_k x^k$.

$$P(f)(x) = \left(\sum_{k=0}^N a_k f^k \right)(x) = \sum_{k=0}^N a_k f^k(x) = \sum_{k=0}^N a_k \lambda^k x = P(\lambda) x$$

Et même démo pour le 2°.

Théorème de Cayley-Hamilton

1. $\forall f \in \mathcal{L}(E) \quad ; P_f(f) = 0 \quad ; P_f$ étant le polynôme caractéristique de f .
2. $\forall A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}) \quad ; P_A(A) = 0 \quad ; P_A$ étant le polynôme caractéristique de A .

V. Trigonalisation

Def :

1. Soit $f \in \mathcal{L}(E)$. On dit que f est trigonalisable ssi il existe une base B de E tq $\mathcal{M}_B(f)$ soit triangulaire.
2. Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$. On dit que A est trigonalisable ssi il existe une matrice triangulaire $T \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ semblable à A .

Théorème :

1. Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$. Les deux propriétés suivantes sont équivalentes :
 - a. A est trigonalisable
 - b. P_A est scindé
2. Soit $f \in \mathcal{L}(E)$. Les deux propriétés suivantes sont équivalentes :
 - a. f trigonalisable
 - b. P_f est scindé

Démo par récurrence :

- $b. \Rightarrow a. :$

$n = 1$: on choisit une base $\{e_1\}$ de E et $\mathcal{M}_{\{e_1\}}(f) = cste$ qu'on considère comme matrice triangulaire.

Hypothèse de récurrence : H_{n-1} si $\dim F = n - 1$ (F un \mathbb{K} espace vectoriel) ; $g \in \mathcal{L}(E)$.

Si P_g a $(n - 1)$ racines dans \mathbb{K} alors \exists une base B de F tq $\mathcal{M}_B(g)$ soit triangulaire supérieure.

Soit E un \mathbb{K} espace vectoriel de dimension n et soit $f \in \mathcal{L}(E)$; P_f a n racines dans \mathbb{K} .

Montrons alors que f est trigonalisable :

f admet au moins un vecteur propre b_1 associé à la valeur propre λ_1 , donc $f(b_1) = \lambda_1 b_1$.

On complète b_1 en une base de E c'est à dire $E = \text{Vect}(b_1, b_2, \dots, b_n)$.

$\forall V \in E \quad V = V_1 + V_2$ (avec $V_1 \in \text{Vect}(b_1)$ et $V_2 \in \text{Vect}(b_2, \dots, b_n)$) cette décomposition est unique.

$$\mathcal{M}_{(b_1, \dots, b_n)}(f) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & * & \dots & * \\ 0 & & & \\ \vdots & C & & \\ 0 & & & \end{pmatrix} \begin{matrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{matrix} \quad \begin{matrix} \text{Soit } F = \text{Vect}(b_2, \dots, b_n) \\ \exists? g \in \mathcal{L}(E) \text{ tq } g \text{ aura pour matrice } C? \end{matrix}$$

La réponse est *oui* !

$F \subset E \xrightarrow{f} F \xrightarrow{g} F$ où g est le **projecteur** sur F parallèlement à $\text{Vect}(b_1)$ alors $\mathcal{M}_{(b_2, \dots, b_n)}(g) = C$

D'après H_{n-1} comme $\dim F = n - 1$ et $g \in \mathcal{L}(F)$; il existe une base (b'_2, \dots, b'_n) de F tq $\mathcal{M}_{(b'_2, \dots, b'_n)}(g)$

soit triangulaire supérieure ainsi $\mathcal{M}_{(b_1, b'_2, \dots, b'_n)}(f) = \begin{pmatrix} f(b_1) & f(b'_2) & \dots & f(b'_n) \\ \lambda_1 & * & \dots & * \\ 0 & * & \dots & * \\ \vdots & & \ddots & \vdots \\ 0 & (0) & & * \end{pmatrix} \begin{matrix} b_1 \\ b'_2 \\ \vdots \\ b'_n \end{matrix} \Rightarrow f$ est trigonalisable.

- $a. \Rightarrow b.$: Supposons que $\exists B = (b_1, \dots, b_n)$ tq $\mathcal{M}_B(f) = \begin{pmatrix} \alpha_{11} & & (\alpha_{ij}) \\ & \ddots & \\ (0) & & \alpha_{nn} \end{pmatrix}$.

$P_f(X) = \det(\mathcal{M}_B(f) - X I_n) = \begin{vmatrix} \alpha_{11} - X & & (\alpha_{ij}) \\ & \ddots & \\ (0) & & \alpha_{nn} - X \end{vmatrix} = (\alpha_{11} - X) \dots (\alpha_{nn} - X) = \prod_{i=1}^n (\alpha_{ii} - X) \Rightarrow P_f$ a n racines dans \mathbb{K} .

Exemple d'application : Trigonaliser la matrice $A = \begin{pmatrix} -2 & 2 & -1 \\ -1 & 1 & -1 \\ -1 & 2 & -2 \end{pmatrix}$

$P_A(X) = \det(A - X I) = \begin{vmatrix} -2-X & 2 & -1 \\ -1 & 1-X & -1 \\ -1 & 2 & -2-X \end{vmatrix} = -(X+1)^3 \Rightarrow \lambda = -1$ est une valeur propre triple pour A .

P_A est scindé donc A est trigonalisable.

E_{-1} : $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_{-1} \Leftrightarrow -x + 2y - z = 0$ équation d'un plan

$X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_{-1}$ ssi $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ -x + 2y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ 0 \\ -x \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ y \\ 2y \end{pmatrix} = x \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} + y \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} = x V_1 + y V_2 \Rightarrow E_{-1} = \text{Vect}(V_1, V_2)$

Soit $f \in \mathcal{L}(E)$ tq $\mathcal{M}_B(f) = A$ B base canonique de E .

$\mathcal{M}_{B=(V_1, V_2, V_3)}(f) = \begin{pmatrix} f(V_1) & f(V_2) & f(V_3) \\ -1 & 0 & * \\ 0 & -1 & * \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{matrix} V_1 \\ V_2 \\ V_3 \end{matrix} = T$. Cherchons V_3 tq (V_1, V_2, V_3) soit une base de E .

Notons $V_3 = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix}$. Il suffit d'avoir (V_1, V_2, V_3) libre.

On aura $A = P T P^{-1}$.

$\begin{vmatrix} 1 & 0 & v_1 \\ 0 & 1 & v_2 \\ -1 & 2 & v_3 \end{vmatrix} \neq 0 \Rightarrow v_1 + v_3 - 3v_2 \neq 0$

avec $P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & 0 \end{pmatrix}$

Choisissons $v_1 = 1$ et $v_2 = v_3 = 0 \Rightarrow V_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

$f(V_3) = \alpha V_1 + \beta V_2 - V_3 \Leftrightarrow A V_3 = \alpha V_1 + \beta V_2 - V_3 \Leftrightarrow \begin{pmatrix} -2 & 2 & -1 \\ -1 & 1 & -1 \\ -1 & 2 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \alpha \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ après calcul on trouve $\alpha = \beta = -1$.